

234F1 Rollpendel

a) Rollbedingung: $s = -R\varphi, \dot{s} = -R\dot{\varphi}$

Generalisierte Koordinaten:

$$x = s + l \sin \varphi, \quad \dot{x} = \dot{s} + l \dot{\varphi} \cos \varphi$$

$$y = -l \cos \varphi + R, \quad \dot{y} = -l \dot{\varphi} \sin \varphi$$

Kinetische Energie:

$$T = \frac{m}{2} [\dot{s}^2 + 2\dot{s}\dot{\varphi}l \cos \varphi + l^2 \dot{\varphi}^2 \cos^2 \varphi + l^2 \dot{\varphi}^2 \sin^2 \varphi] = \frac{m}{2} (\dot{s}^2 + 2\dot{s}\dot{\varphi}l \cos \varphi + l^2 \dot{\varphi}^2)$$

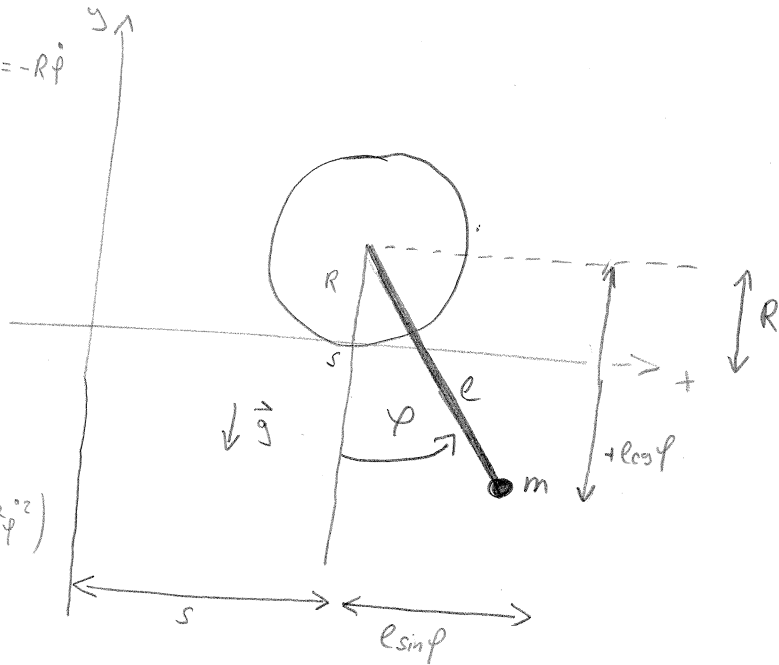
$$= \frac{m}{2} (R^2 \dot{\varphi}^2 - 2lR \dot{\varphi}^2 \cos \varphi + l^2 \dot{\varphi}^2)$$

$$= \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R^2 - 2lR \cos \varphi + l^2)$$

Potenentielle Energie:

$$V = +mgy = -mgl \cos \varphi + mgR$$

Lagrange-Funktion: $\mathcal{L} = T - V = \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R^2 - 2lR \cos \varphi + l^2) + mgl \cos \varphi - mgR$ (*) siehe Seite 3



b) Euler-Lagrange:

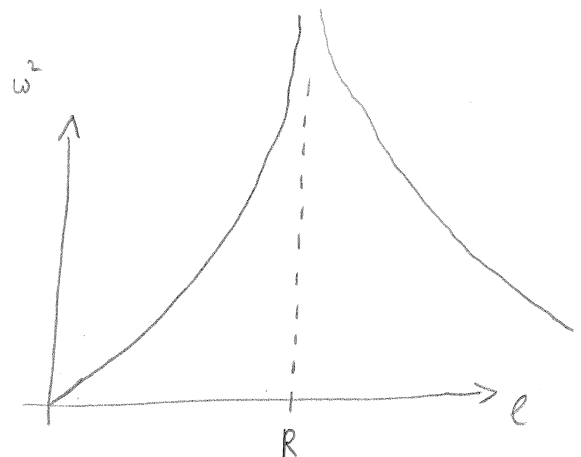
$$0 = \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} = \frac{d}{dt} [m\dot{\varphi}(R^2 - 2lR \cos \varphi + l^2)] - (-mgl \sin \varphi + mRl\dot{\varphi}^2 \sin \varphi)$$

$$= m\ddot{\varphi}(R^2 - 2lR \cos \varphi + l^2) + 2mRl\dot{\varphi}^2 \sin \varphi + mgl \sin \varphi - mRl\dot{\varphi}^2 \sin \varphi$$

$$\ddot{\varphi} + \frac{Rl \sin \varphi}{R^2 - 2lR \cos \varphi + l^2} + \frac{gl \sin \varphi}{R^2 - 2lR \cos \varphi + l^2} = 0$$

Kleine Schwingungen: $|\varphi| \ll 1 \Rightarrow \sin \varphi \approx \varphi, \cos \varphi \approx 1$
 $|\dot{\varphi}| \ll 1$

$$\Rightarrow \ddot{\varphi} + \frac{gl}{R^2 - 2lR + l^2} = \ddot{\varphi} + \underbrace{\frac{gl}{(R-l)^2}}_{=\omega^2} = 0$$



Grenzfälle:

$$l \gg R: \quad \omega^2 = \frac{gl}{(R-l)^2} \approx \frac{gl}{l^2} = \frac{g}{l} \Rightarrow \text{Frequenz des (linearisierten) Fadenpendels}$$

$$l=0 \quad \omega^2 = \frac{gl}{(R-l)^2} = 0 \Rightarrow \text{klassische Rollbewegung}$$

$$l=R \quad \omega^2 = \frac{gl}{(R-l)^2} \rightarrow \infty \Rightarrow \text{harmonische Näherung bricht zusammen}$$

genauer: $R^2 - 2Rl \cos \varphi + l^2 \stackrel{\cos \varphi \approx 1}{\underset{R=l}{=}} (R-l)^2$ verschwindet für $l=R$

oder: effektive Masse verschwindet

c) $\varphi = \pi$: $T_\pi = 0$, $V_\pi = -mgl \cos \varphi + mgR = mg(l+R)$

$\varphi = 0$: $V_0 = -mgl \cos \varphi + mgR = mg(R-l)$ $T_0 = \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R^2 + l^2 - 2Rl \cos \varphi)$
 $= \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R^2 + l^2 - 2Rl) = \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R-l)^2$

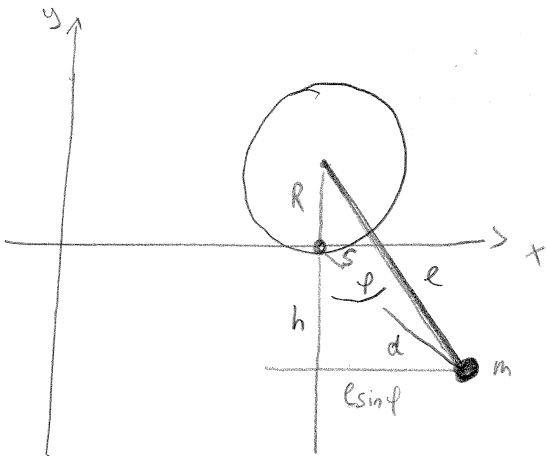
Energieerhaltung: $T_0 + V_0 = T_\pi + V_\pi$

$$\frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R-l)^2 + mg(R-l) = mg(R+l)$$

$$\frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R-l)^2 = 2mgl$$

$$\dot{\varphi}^2 = \frac{4gl}{(R-l)^2} \Rightarrow |\dot{\varphi}| = \frac{2\sqrt{gl}}{|R-l|} = 2\omega$$

d)



$$h = l \cos \varphi - R$$

$$d^2 = h^2 + (l \sin \varphi)^2 = l^2 \cos^2 \varphi - 2Rl \cos \varphi + R^2 + l^2 \sin^2 \varphi$$

$$= R^2 + l^2 - 2Rl \cos \varphi$$

$$d = \sqrt{R^2 + l^2 - 2Rl \cos \varphi}$$

Trägheitsmoment: $\Theta = \int_V dV \rho(\vec{r}) \vec{r}_\perp^2 = \int_{-\infty}^{\infty} dx \int_{-\infty}^{\infty} dy \int_{-\infty}^{\infty} dz m \delta(x - l \sin \varphi) \delta(y - l \cos \varphi + R) \delta(z - a) d^2$
 $= m d^2$ \vec{r}_\perp : zur Rotationsachse $\vec{\omega}$ senkrechter Anteil von \vec{r}

kinetische Energie der Rotation: $T_{\text{rot}} = \frac{\Theta}{2} \dot{\varphi}^2 = \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 d^2 = \frac{m}{2} \dot{\varphi}^2 (R^2 + l^2 - 2Rl \cos \varphi)$

kinetische Energie aus a) lässt sich als reine Rotationsenergie interpretieren

(*) Die Lagrange-~~Gleichung~~^{Funktion} L ist nicht eindeutig definiert.

Mehrere Lagrange-Funktionen führen zu den selben Bewegungsgleichungen.

Warum?

① Das Potential V ist nur definiert bis auf eine Konstante. Zwei Potentiale V_1 und V_2 , die sich nur um eine Konstante unterscheiden $V_1 - V_2 = \text{const}$, beschreiben die gleiche Physik.

② Ein formales Argument: Betrachte $L' = L + c$ mit $c = \text{const}$

$$\text{Euler-Lagrange: } 0 = \frac{d}{dt} \frac{\partial L'}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L'}{\partial q_i} = \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial L}{\partial q_i}$$

bei den Ableitungen fällt die Konstante c weg

\Rightarrow Zwei Lagrange-Funktionen, die sich nur um eine Konstante unterscheiden, beschreiben die gleiche Physik.

Oder: Die Lagrange-Funktion ist nur bis auf eine Konstante definiert.

(Noch allgemeiner: Die Lagrange-Funktionen

$$L_{\#} \text{ und } L'_{\#} = a L_{\#} + c, \quad a \text{ und } c \text{ const}$$

beschreiben die gleiche Physik / liefern die selben Bewegungsgleichungen.)